# CONTRÔLE CONTINU

Fonctions de plusieurs variables.

Durée: 1h30 Les calculatrices sont autorisées.

Tous les exercices sont indépendants.

Il sera tenu compte de la rédaction et de la présentation.

# **Exercice 1** Soient $a, b, c \in \mathbb{R}^*$ et

$$f: (x,y) \longmapsto ax^2 + bxy + cy^2$$

- 1. Montrer que le point  $P_0 = (0,0)$  est un point critique de f.
- 2. À quelle condition sur a, b et c le point  $P_0$  est-il l'<u>unique</u> point critique de f? Justifier.
- 3. On suppose ici que  $\Delta = b^2 4ac \neq 0$ . Déterminer, en fonction de a, b et c la nature du point  $P_0$ .
- 4. On suppose ici que  $\Delta = b^2 4ac = 0$ .
  - (a) Montrer que l'ensemble des points critiques est une droite du plan (xOy) dont on donnera une équation.
  - (b) Montrer qu'en chaque point de cette droite, la fonction f est nulle.
  - (c) Montrer que tous les points critiques sont des extrema dont on précisera la nature. On pourra s'appuyer sur la forme canonique du polynôme f(x, y).
- 5. Associer chacune des esquisses ci-dessous à l'un des cas mis en évidence au cours des questions précédentes.



## Exercice 2 Soit

\*\*\*\*\*\*

- 1. Montrer que la fonction f admet le point P = (-1, 6, 1) comme unique point critique et donner la valeur de f en ce point.
- 2. À l'aide du changement de variables

$$\begin{cases} x = -1 + u \\ y = 6 + v \\ z = 1 + w \end{cases}$$

déterminer le développement limité à l'ordre 2 de f en P ainsi que la matrice hessienne  $H_f(P)$ .

3. Déterminer le signe des valeurs propres de  $H_f(P)$  et en déduire la nature du point P.

\*\*\*\*\*

Exercice 3 Soit

$$f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$$
$$(x,y) \longmapsto \frac{x}{y}$$

et sa surface  $S_f$  dans le plan muni d'un repère orthonormé  $\mathcal{R} = (\mathcal{O}, \overrightarrow{i}, \overrightarrow{j})$ .

- 1. Déterminer le domaine de définition de f.
- 2. Calculer le gradient de f en chaque point  $M=\left(\begin{array}{c} x\\y\end{array}\right)_{\mathcal{R}}$  de son domaine.
- 3. Tracer dans le repère ci-joint les gradients de f aux points suivants :

$$P_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 ;  $P_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \end{pmatrix}$  ;  $P_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ 

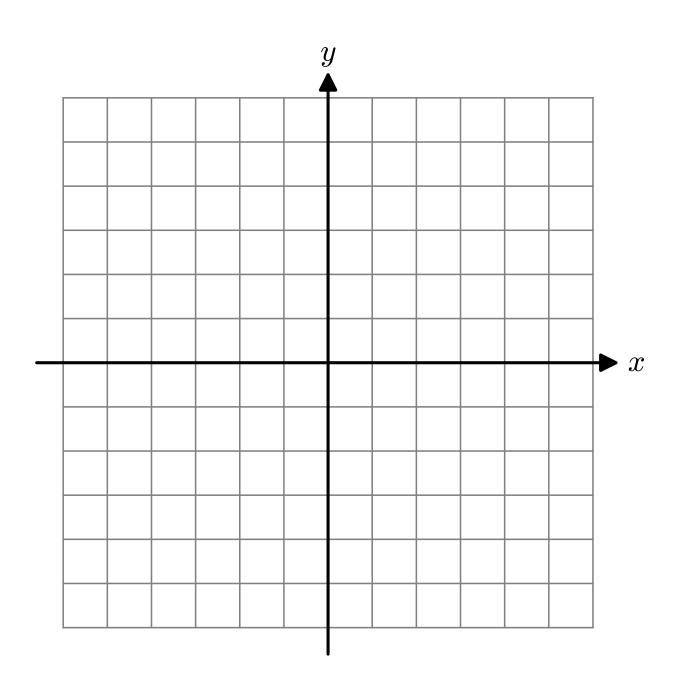
$$P_4 = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix}$$
 ;  $P_5 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$  ;  $P_6 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ 

- 4. Montrer qu'en chaque point M du domaine, le vecteur  $\nabla f(M)$  est orthogonal à  $\overrightarrow{\mathcal{O}M}$ . En déduire la nature des lignes de niveaux de f.
- 5. Déterminer et tracer dans le repère ci-joint les lignes de niveaux de f passant par les points donnés à la question 3. (On indiquera le niveau de chaque ligne).
- 6. Donner une équation de la ligne de niveau h de f pour  $h \in \mathbb{R}$  quelconque.
- 7. Décrire succinctement l'allure de  $S_f$ .

\* \*

ISA BTP.  $2^{\circ}$  année Contrôle continu 2017-2018

Nom : ...... Prénom : .....



# CORRECTION

## Exercice 1:

1. Par définition, les points critiques sont les solutions du système

$$(S) : \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = 0 \end{cases}$$

Or

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = 2ax + by$$
 et  $\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = bx + 2cy$ 

Donc

$$(S): \begin{cases} 2ax + by = 0 \\ bx + 2cy = 0 \end{cases}$$

On constate ici que le couple (0,0) est bien une solution de (S). Le point  $P_0$  est donc un point critique de f.

2. Le point  $P_0$  est l'unique point critique de f si et seulement si le couple (0,0) est l'unique solution du système (S). Or (S) est un système linéaire (homogène). Il admet donc (0,0) comme unique solution si et seulement s'il est inversible. On peut donc étudier la matrice du système :

$$A = \left(\begin{array}{cc} 2a & b \\ b & 2c \end{array}\right)$$

Le système (S) est inversible si A est inversible, i.e. si  $\det(A) = 4ac - b^2$  est non nul.

3. Les dérivées partielles secondes de f sont

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x,y) = 2a \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x,y) = b \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x,y) = 2c$$

donc

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) = 2a \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) = b \qquad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0) = 2c$$

et la matrice hessienne de f en  $P_0$  est

$$H_f(P_0) = \left(\begin{array}{cc} 2a & b \\ b & 2c \end{array}\right) = A$$

 $\underline{OU}$ 

La fonction f est un polynôme de degré 2. Elle est donc égale à son développement limité à l'ordre 2 en 0. La matrice hessienne de f est  $P_0$  est donc la matrice de la forme quadratique

$$q(x,y) = 2f(x,y) = 2ax^2 + 2bxy + 2cy^2$$

Et l'on retrouve la matrice A.

Dans tous les cas, la nature du point  $P_0$  dépend donc du signe de  $\det(H_f(P_0)) = 4ac - b^2 = -\Delta$ . Précisément,

- Si  $\Delta < 0$ , les deux valeurs propres de  $H_f(P_0)$  sont de même signe et  $P_0$  est un extremum. Alors
  - si a > 0,  $P_0$  est un minimum.
  - si a < 0,  $P_0$  est un maximum.
- Si  $\Delta > 0$ , les deux valeurs propres de  $H_f(P_0)$  sont de signes contraires et  $P_0$  est un point selle.
- 4. (a) Si  $\Delta = 0$ , le système (S) est alors de rang 1. Il admet donc une droite de solution : la droite D d'équation

$$2ax + by = 0 \quad \Longleftrightarrow \quad y = -\frac{2a}{b}y$$

(b) En tout point  $(x, -\frac{2a}{b}x) \in D$ , on a

$$f\left(x, -\frac{2a}{b}x\right) = ax^2 + bx\left(-\frac{2a}{b}x\right) + c\left(-\frac{2a}{b}x\right)^2$$

$$= ax^2 - 2ax^2 + \frac{4ac}{b^2} \cdot ax^2 \qquad \text{car } b^2 = 4ac$$

$$= -ax^2 + ax^2$$

$$= 0$$

(c) La mise sous forme canonique du polynôme f(x, y) donne

$$f(x,y) = a\left(x^2 + \frac{b}{a}xy + \frac{c}{a}y^2\right)$$

$$= a\left(\left(x + \frac{b}{2a}y\right)^2 - \frac{b^2}{4a^2}y^2 + \frac{c}{a}y^2\right)$$

$$= a\left(x + \frac{b}{2a}y\right)^2 + \underbrace{\frac{b^2 - 4ae}{4a}y^2}_{4a} \qquad \text{car } b^2 - 4ac = 0$$

$$= a\left(x + \frac{b}{2a}y\right)^2$$

Ainsi, f(x,y) est toujours du signe de a. Les points de la droite D sont donc des maxima si a < 0 et des minima si a > 0.

- 5. Les surfaces I, II et IV correspondent au cas  $\Delta \neq 0$ , la surface I correspondant au cas  $(\Delta < 0, \ a < 0)$ , la surface IV correspondant au cas  $(\Delta < 0, \ a > 0)$  et la surface II correspondant au cas  $\Delta > 0$ .
  - Les surfaces III, et V correspondent au cas  $\Delta = 0$ , la surface III correspondant au cas a > 0 et la surface V correspondant au cas a < 0.

\*\*\*\*\*

## Exercice 2:

1. Les dérivées partielles de f sont

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) &= 4x^3 + 4 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) &= 4y - z - 23 \\ \frac{\partial f}{\partial z}(x,y) &= 6z - y \end{cases}$$

Les points critiques de f sont donc les solutions du système

$$(S): \begin{cases} 4x^3 + 4 &= 0\\ 4y - z &= 23\\ -y + 6z &= 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = -1\\ 23z = 23\\ y = 6z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = -1 \\ y = 6 \\ z = 1 \end{cases}$$

f admet donc comme unique point critique le point P = (-1, 6, 1). De plus,

$$f(P) = f(-1,6,1) = (-1)^4 + 2.6^2 + 3.1^2 - 6.1 - 23.6 + 4.(-1) - 5$$
$$= 1 + 72 + 3 - 6 - 138 - 4 - 5$$
$$= -77$$

2. On obtient le développement limité de f à l'ordre 2 en P en conservant uniquement les termes de degrés  $\leq 2$  dans l'expression développée de f(-1+u, 6+v, 1+w):

$$f(-1+u,6+v,1+w) = (-1+u)^4 + 2(6+v)^2 + 3(1+w)^2$$

$$-(6+v)(1+w) - 23(6+v) + 4(-1+u) - 5$$

$$= (1 - 4u + 6u^2) + (72 + 24v + v^2) + (3 + 6w + 3w^2)$$

$$-(6 + x + 6w + vw) - (138 + 23v) + (4u - 4) - 5 + o(u^2 + v^2 + w^2)$$

$$= -77 + 6u^2 + v^2 + 3w^2 - vw + o(u^2 + v^2 + w^2)$$

$$= -77 + \frac{1}{2} \left(12u^2 + 2v^2 + 6w^2 - 2vw\right) + o(u^2 + v^2 + w^2)$$

La matrice hessienne de f en P est donc la matrice de la forme quadratique

$$q(u, v, w) = 12u^2 + 2v^2 + 6w^2 - 2vw$$

soit

$$H_f(P) = \left(\begin{array}{ccc} 12 & 0 & 0\\ 0 & 4 & -1\\ 0 & -1 & 6 \end{array}\right)$$

3. Les valeurs propres de  $H_f(P)$  sont les racines du polynôme  $\det(H_f(P) - \lambda I_3)$ . Or

$$\det(H_f(P) - \lambda I_3) = \begin{vmatrix} 12 - \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 4 - \lambda & -1 \\ 0 & -1 & 6 - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (12 - \lambda) \begin{vmatrix} 4 - \lambda & -1 \\ -1 & 6 - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (12 - \lambda) ((4 - \lambda)(6 - \lambda) - 1)$$
$$= (12 - \lambda)(\lambda^2 - 10\lambda + 23)$$

Le discriminant du polynôme  $\lambda^2 - 10\lambda + 23$  est

$$\Delta = 100 - 4 \times 23 = 8$$

et ses racines sont

$$\lambda_1 = \frac{10 + \sqrt{8}}{2} > 0$$
 et  $\lambda_2 = \frac{10 - \sqrt{8}}{2} > 0$ 

Les valeurs propres de  $H_f(P)$  sont donc  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$  et 12. Elles sont donc toutes trois positives et P est un minimum local.

\*\*\*\*\*

## Exercice 3:

- 1. f(x,y) existe pour tout (x,y) tel que  $y \neq 0$ . Le domaine  $D_f$  de f est donc le plan privé de l'axe (Ox).
- 2.

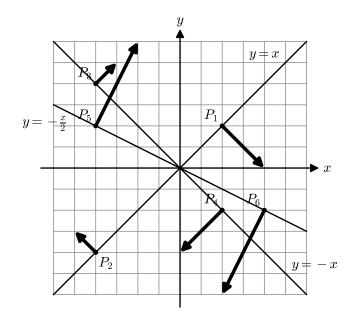
$$\forall (x,y) \in D_f, \quad \nabla f(x,y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x,y), \frac{\partial f}{\partial y}(x,y)\right)$$
$$= \left(\frac{1}{y}, -\frac{x}{y^2}\right)$$

- 3. c.f. plus bas.
- 4.

$$\nabla(f).\overrightarrow{OM} \ = \ \left( \begin{array}{c} \frac{1}{y} \\ -\frac{x}{y^2} \end{array} \right). \left( \begin{array}{c} x \\ y \end{array} \right) \ = \ \frac{y}{x} - \frac{y}{x} \ = \ 0.$$

Le gradient de f est donc, en chaque point M du plan (xOy), orthogonal à  $\overrightarrow{OM}$ . Les lignes de niveaux de f sont donc des droites. Précisément, en chaque point  $M \in D_f$ , la ligne de niveau de f est la droite (OM).

- 5. On a  $f(P_1) = f(P_2) = 1$ . Les points  $P_1$  et  $P_2$  appartiennent donc à la ligne de niveau 1 : la droite d'équation y = x.
  - On a  $f(P_3) = f(P_4) = -1$ . Les points  $P_3$  et  $P_4$  appartiennent donc à la ligne de niveau -1: la droite d'équation y = -x.
  - On a  $f(P_5) = f(P_6) = -2$ . Les points  $P_5$  et  $P_6$  appartiennent donc à la ligne de niveau -2: la droite d'équation  $y = -\frac{1}{2}x$ .



6. De façon générale, l'isocline de niveau  $h \in \mathbb{R}$  de f est la courbe d'équation

$$f(x,y) = h \Leftrightarrow \frac{x}{y} = h \Leftrightarrow y = \frac{1}{h}x$$

Il s'agit donc bien d'une droite, passant par  $\mathcal{O}$  et de pente  $\frac{1}{h}$ .

7.  $S_f$  est engendrée par une droite horizontale passant par l'axe (Oz) et tournant autour de celui-ci en montant. Entre h=0 et  $h=+\infty$ , la droite fait un quart de tour entre en partant de l'axe (Oy) vers l'axe (Ox).

\* \*